

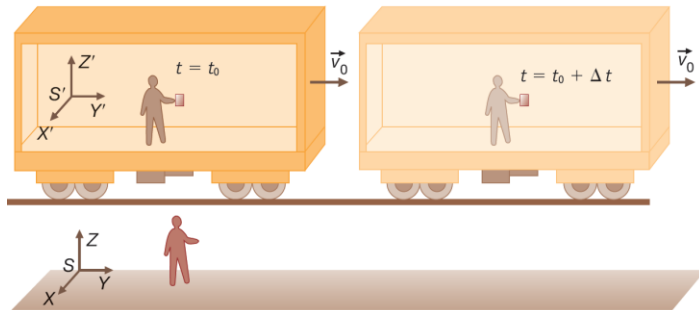
UNITAT 2

CINEMÀTICA EN DUES DIMENSIONS

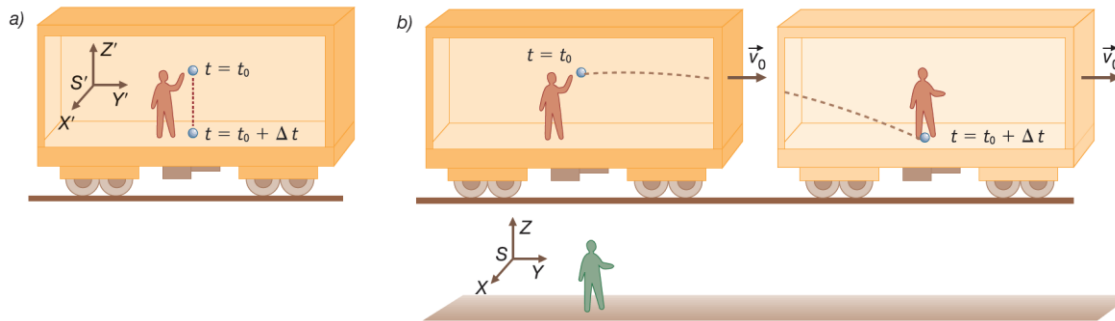
FÍSICA
1 BATXILLERAT

Relativitat del moviment

Moviment i **repòs** són conceptes relatius: depenen del **sistema de referència** que es tria per descriure el moviment.



- La persona situada **dins el tren** veu l'objecte en repòs.
- La persona situada a l'**andana** veu que l'objecte té un MRU amb la velocitat del tren.



- La persona situada **dins el tren** veu caure l'objecte segons un MRUA.
- La persona situada a l'**andana** veu que l'objecte es mou seguint una trajectòria parabòlica.

Canvi de sistema de referència

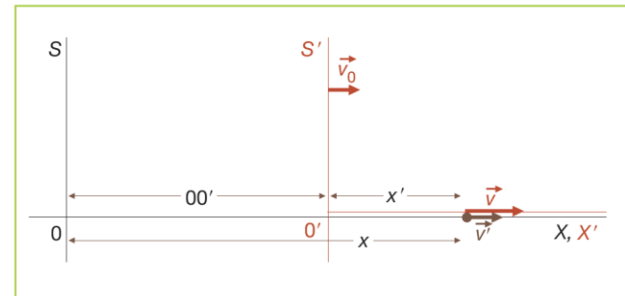
Sistema de referència	Origen i eixos de coordenades	Coordenades	Temps	Velocitat
S	0, X, Y	x, y	t	$v_x = \frac{\Delta x}{\Delta t}$ $v_y = \frac{\Delta y}{\Delta t}$
S'	0', X', Y'	x', y'	t' = t	$v_{x'} = \frac{\Delta x'}{\Delta t}$ $v_{y'} = \frac{\Delta y'}{\Delta t}$

Magnituds cinemàtiques mesurades segons un sistema de referència S i un altre S' que es mou respecte de S.

- Velocitats del sistema i del mòbil **constants** i en la **mateixa direcció**. Transformacions de Galileu:

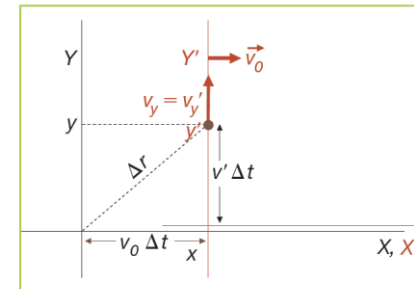
$$x = x' + v_0 \Delta t$$

$$v = v' + v_0$$



- Velocitats del sistema S' i del mòbil **constants** i en **direccions perpendiculars**:

$$v = \sqrt{v'^2 + v_0^2}$$

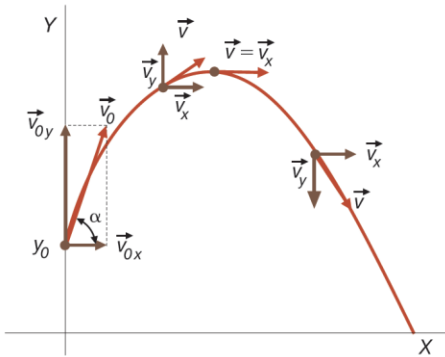


Moviments parabòlics (I)

Moviment parabòlic: moviment d'una partícula amb acceleració constant. La direcció de l'acceleració i la de la velocitat són diferents. És la combinació de dos moviments rectilinis.

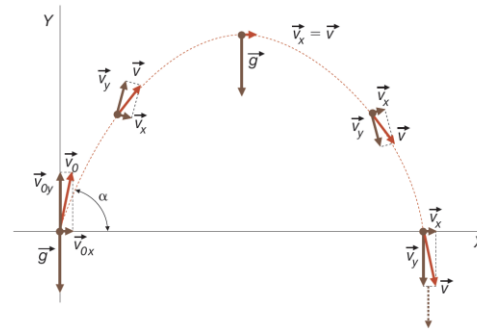
Si $a = g$ i té lloc a la superfície terrestre, parlem de llançament parabòlic.

Llançament oblic



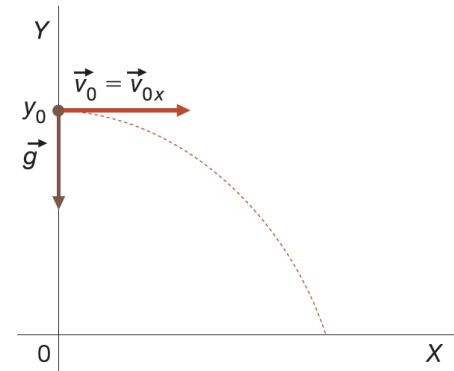
La v_0 i g no són ni paral·leles ni perpendiculars.

Llançament oblic des del terra



Es llança el cos des del terra.

Llançament horitzontal



La v_0 és un vector horitzontal i, per tant, $\alpha = 0$.

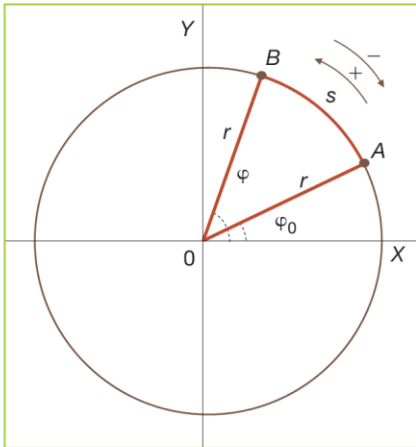
Moviments parabòlics (II)

Equacions dels llançaments parabòlics:

Llançament parabòlic			
	Llançament oblic	Llançament oblic des de terra	Llançament horitzontal, $\alpha = 0$
Condicions inicials	$\left. \begin{aligned} x_0 &= 0 \\ y_0 &\neq 0 \end{aligned} \right\}$ $\left. \begin{aligned} v_{0x} &= v_0 \cos \alpha \\ v_{0y} &= v_0 \sin \alpha \end{aligned} \right\}$ $\left. \begin{aligned} a_x &= 0 \\ a_y &= g = -9,8 \text{ m/s}^2 \end{aligned} \right\}$	$\left. \begin{aligned} x_0 &= 0 \\ y_0 &= 0 \end{aligned} \right\}$ $\left. \begin{aligned} v_{0x} &= v_0 \cos \alpha \\ v_{0y} &= v_0 \sin \alpha \end{aligned} \right\}$ $\left. \begin{aligned} a_x &= 0 \\ a_y &= g = -9,8 \text{ m/s}^2 \end{aligned} \right\}$	$\left. \begin{aligned} x_0 &= 0 \\ y_0 &\neq 0 \end{aligned} \right\}$ $\left. \begin{aligned} v_{0x} &= v_0 \\ v_{0y} &= 0 \end{aligned} \right\}$ $\left. \begin{aligned} a_x &= 0 \\ a_y &= g = -9,8 \text{ m/s}^2 \end{aligned} \right\}$
Equació del moviment	$\left. \begin{aligned} x &= (v_0 \cos \alpha) t \\ y &= y_0 + (v_0 \sin \alpha) t + \frac{1}{2} g t^2 \end{aligned} \right\}$	$\left. \begin{aligned} x &= (v_0 \cos \alpha) t \\ y &= (v_0 \sin \alpha) t + \frac{1}{2} g t^2 \end{aligned} \right\}$	$\left. \begin{aligned} x &= v_0 t \\ y &= y_0 + \frac{1}{2} g t^2 \end{aligned} \right\}$
Equació de la velocitat	$\left. \begin{aligned} v_x &= v_0 \cos \alpha \\ v_y &= v_0 \sin \alpha + g t \end{aligned} \right\}$	$\left. \begin{aligned} v_x &= v_0 \cos \alpha \\ v_y &= v_0 \sin \alpha + g t \end{aligned} \right\}$	$\left. \begin{aligned} v_x &= v_0 \\ v_y &= g t \end{aligned} \right\}$
Equació de la trajectòria	$y = y_0 + (\operatorname{tg} \alpha) x + \left(\frac{g}{2 v_0^2 \cos^2 \alpha} \right) x^2$	$y = (\operatorname{tg} \alpha) x + \left(\frac{g}{2 v_0^2 \cos^2 \alpha} \right) x^2$	$y = y_0 + \frac{g}{2 v_0^2} x^2$

Moviments circulars (I)

Moviment circular: moviment que té com a trajectòria una circumferència. És un moviment en el pla, és a dir, en dues dimensions.



La **posició** de la partícula queda determinada en donar la **distància** r i l'**angle** φ .

El **desplaçament** de la partícula es mesura:

- **Increment de l'angle** girat $\Delta\varphi$, expressat en radians.
- **Espai recorregut** s , expressat en metres.

$$s = \varphi r$$

Moviments circulars (II)

La **velocitat** de la partícula es mesura:

- **Velocitat angular mitjana**, expressada en rad/s, rpm o rps:

$$\omega_m = \frac{\Delta \varphi}{\Delta t} = \frac{\varphi_2 - \varphi_1}{t_2 - t_1}$$

- **Velocitat lineal mitjana**, expressada en m/s:

$$v_m = \frac{\Delta s}{\Delta t} = \frac{s_2 - s_1}{t_2 - t_1}$$

Si es consideren intervals de temps cada cop més petits:

- **Velocitat angular instantània**

$$\omega = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \omega_m = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \varphi}{\Delta t}$$

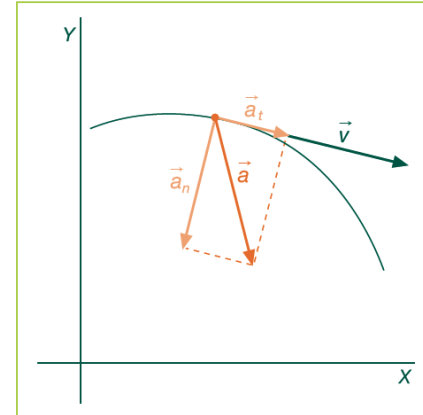
- **Velocitat lineal instantània**

$$v = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} v_m = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta s}{\Delta t}$$

Moviments circulars (III)

Acceleració tangencial: és conseqüència d'una modificació de la celeritat (mòdul de la velocitat) i té la mateixa direcció que la velocitat.

Acceleració normal: és conseqüència de la variació de la direcció de la velocitat i és perpendicular a aquesta velocitat.



$$\vec{a} = \vec{a}_n + \vec{a}_t$$
$$a = \sqrt{a_n^2 + a_t^2}$$

- L'acceleració angular mitjana mesura l'acceleració d'una partícula i s'expressa en rad/s^2 .

$$\alpha_m = \frac{\Delta \omega}{\Delta t} = \frac{\omega - \omega_0}{t - t_0}$$

Si es consideren intervals de temps cada cop més petits:

- Acceleració angular instantània

$$\alpha = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \alpha_m = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \omega}{\Delta t}$$

Moviments circulars (IV)

Moviment circular uniforme: és el moviment en què la partícula descriu arcs i angles iguals en intervals de temps iguals.

$$s = s_0 + v \Delta t$$

$$\varphi = \varphi_0 + \omega \Delta t$$

$$v = \omega r$$

$$\omega = \frac{2\pi}{T} = 2\pi f$$

$$a_n = \frac{v^2}{R} = \omega^2 R$$

$$a_t = 0$$

Moviment circular uniformement accelerat: és el moviment en què la partícula descriu una trajectòria circular amb acceleració angular constant.

$$s = s_0 + v_0 \Delta t + \frac{1}{2} a_t \Delta t^2$$

$$\varphi = \varphi_0 + \omega_0 \Delta t + \frac{1}{2} \alpha \Delta t^2$$

$$v = v_0 + a_t \Delta t$$

$$\omega = \omega_0 + \alpha \Delta t$$

$$a_n = \frac{v^2}{R} = \omega^2 R$$

$$a_t = \text{constant}$$